

## Harmonogram ćwiczeń w Laboratorium LPAS 2

Numery ćwiczeń wykonywanych przez zespoły laboratoryjne				
Terminy zajęć	A wt. 12-14	Terminy zajęć	B pt. 8-10	C pt. 14-16
8.10.2024	ZAJĘCIA WSTĘPNE	11.10.2024	ZAJĘCIA WSTĘPNE	
15.10.2024	1a	18.10.2024	1a	1a
22.10.2024	1b	25.10.2024	1b	1b
5.11.2024	2a	8.11.2024	2a	2a
12.11.2024	2b	15.11.2024	2b	2b
19.11.2024	3a	22.11.2024	3a	3a
26.11.2024	3b	29.11.2024	3b	3b
3.12.2024	4a	6.12.2024	4a	4a
10.12.2024	4b	13.12.2024	4b	4b
17.12.2024	5a	20.12.2024	5a	5a
7.01.2025	5b	10.01.2025	5b	5b
14.01.2025	Zaliczanie	17.01.2025	Zaliczanie	
21.01.2025	Zaliczanie	24.01.2025	Zaliczanie	

Nr ćwicz.	Tytuł ćwiczenia	Sala	Prowadzący
1	Wykorzystanie modelu kinematycznego mechanizmu robota w tworzeniu i sterowaniu trajektorią robota.	236	Paweł Maciąg
2	Zastosowanie przemysłowych sterowników w procesie sterowania silnikiem na poziomie przemieszczeń, prędkości i momentu.	228	Tomasz Barczak
3	Dobór parametrów układu regulacji w zależności od typu regulatora przemysłowego przy różnych obciążeniach układu napędowego.	236	Marek Surowiec
4	Sterowanie układem automatycznym z wykorzystaniem zintegrowanego układu sterowania (PLC+HMI).	236	Marek Surowiec
5	Techniki pozyskiwania, przetwarzania i analizy sygnałów z wykorzystaniem LabView. Wykorzystanie wirtualnych przyrządów w procesie sterowania rzeczywistym obiektem.	228	Marcin Pękał

Kierownik Laboratorium

dr inż. Marek Surowiec